

راهنمای نصب و راه اندازی دربازکن های ریلی سیماران



MODEL : FARAZ 800 / 1200 / 1500 / 2000 / P5 / P8 / P15



Manufactured by
ISO-9001
Certified Factories

بخش ۱ : مقدمه و مزایا و مشخصات در بازنگهای ریلی

(۱-۱) مزایا

(۱-۲) مشخصات فنی

(۱-۳) معرفی انواع موتورها

بخش ۲ : متعلقات یک سیستم کامل و نحوه انتخاب نوع موتور

(۲-۱) معرفی متعلقات

بخش ۳ : راهنمای نصب فیزیکی و مکانیکی

مقدمه

(۳-۱) راهنمای نصب ریلها

(۳-۲) نصب موتور و براکت آن

(۳-۳) مراحل نصب نهایی

(۳-۴) نکات نصب

بخش ۴ : راهنمای سیم گشی

مقدمه

(۴-۱) اتصال موتور به مرکز

(۴-۲) اتصال قتوسلها(چشمتهای الکترونیک) به مرکز

(۴-۳) طریقه بستن کلید سلتکتور و لامپ چشمک زن به مرکز

(۴-۴) اتصال کلید ایمنی STOP

بخش ۵ : مرکز کنترل و برنامه ریزی آن

(۵-۱) مشخصات مرکز

(۵-۲) تعریف منوها، متغیرها و نحوه تغییر مقادیر متغیرها و نحوه عملکرد آن

(۵-۳) پیامهای معمولی با خطای مرکز

بخش ۶ : کار با مرکز پس از برنامه ریزی و نصب

کلیات

(۶-۱) نحوه عملکرد سیستم در مدد تمام اتوماتیک

(۶-۲) نحوه عملکرد سیستم در مدد نیمه اتوماتیک

بخش ۷ : راهنمای تعمیرات مکانیکی و الکترونیکی

(۷-۱) عیب یابی موتور

(۷-۲) نحوه اطمینان یافتن از سالم بودن موتور

(۷-۳) جدول عیب یابی

هشدار :

دستورالعمل های مهم ایمنی.

برای حفظ ایمنی افراد، پیروی از این دستورالعمل ها مهم می باشد. این دستورالعمل ها را برای مراجعات بعدی نگهداری کنید.

- به کودکان اجازه بازی با کنترل کننده های ثابت را ندهید. کنترل کننده های از راه دور را از دسترس کودکان دور نگه دارید.

- فعال سازی خلاص کننده دستی به دلیل عیب های مکانیکی یا شرایط خارج از تعادل می تواند باعث ایجاد حرکات کنترل نشده ای از قسمت تحریک شونده شود.

- هنگام به کار اندازی کلید قطع بایاس ، اطمینان حاصل کنید نمایید که سایر افراد دور نگه داشته شده اند.

- هنگام تمیز کردن یا سایر امور مربوط به حفظ و نگهداری، برق دستگاه را قطع نمایید.

- نصب با یاد مناسب بودن گستره دمایی شانه گذاری شده بر روی محرک را برای مکان موردنظر را بررسی نماید.

- این وسیله نباید در محل هایی که سیستم اتصال زمین وجود ندارد بکار گرفته شود.

- این وسیله برای استفاده توسط افراد (از جمله کودکان) با ناتوانی فیزیکی، حسی یا عقلی و یا افراد بی تجربه و ناآگاه، نباید باشد مگر اینکه با حضور سرپرست مسئول در قبال ایمنی آنها و با نظارت یا دادن دستورالعمل استفاده از وسیله باشد.

- کودکان باید سرپرستی و نظارت شوند تا اطمینان حاصل شود که با وسایل بازی نمی کنند.

هشدار: لطفاً قبل از استفاده یا نصب این محصول دفترچه راهنمای را به دقت مطالعه کرده و جهت نصب از نصاب های مجروب استفاده کنید و وسایل ایمنی لازم را تهییه و نصب نمایید. در غیر این صورت ، ضمن خارج شدن محصول از گارانتی، شرکت سیماران هیچ گونه مسئولیتی در قبال خسارات وارد به اشخاص و اشیاء ناشی از عدم نصب صحیح و عدم استفاده ایمن محصول، نخواهد داشت.

مقدمه و مزایا و مشخصات در بازکنها ربلی

(۱-۱) مزایا

- قابلیت استفاده در مکانهای پر تردد.
- دارای موتوری قادرمند در شرایط مختلف تا حد ۷۵۰W و کنترل درهایی تا وزن ۱۵۰۰Kg بر حسب نوع موتور.
- دارای ورودی کنترل توسط سوئیچهای اتوماتیک محدود کننده حرکت
- مجهز به نمایشگر Segment 7 جهت نمایش پارامترها و پیام های مرکز کنترل.
- دارای قابلیت استفاده بصورت تمام اتوماتیک و نیمه اتوماتیک با برنامه ریزی.
- امکان استفاده از ۹۹ دکمه ریموت جهت افزایش ریموتها.
- امکان معرفی هر یک از دکمه های ریموت بصورت معمولی و پیاده رو و STOP.
- دارای امکان زمانبندی تمام پارامترهای کارکردی و تنظیم آنها به مقدار دلخواه.
- دارای ورودی کنترل ایمنی فتوسلهای الکترونیکی.

(۱-۲) مشخصات فنی

FARAZ P15	FARAZ P8	FARAZ P5	FARAZ 2000	FARAZ 1500	FARAZ 1200	FARAZ 800	مشخصات فنی
230V AC / 50HZ							تغذیه
600	300	250	750	550	400	300	قدرت موتور (W)
20	10	8	35	20	20	16	خازن راه انداز (uF)
3	1.2-2	1.2-1.7	3.4	3	2.7	2.5	حداکثر جریان مصرفی (A)
1500	800	500	2000	1500	1200	800	حداکثر وزن قابل تحمل درب (Kg)

(۱-۳) معرفی موتورها

این مجموعه درب بازکن شامل یک موتور قادر تمند با گیربکسی کم صدا می باشد .

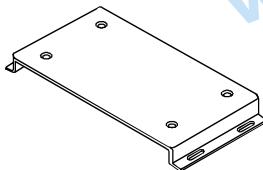


امکانات جانبی: پائین موتور نوع **FARAZ** یک سوچیج چرخان خلاص کن وجود دارد (مطابق شکل زیر) که هنگام قطع برق یا بروز مشکلی در سیستم که باعث از کار افتادن آن شود. می توان با چرخاندن سوچیج، بطرف **Open** و بیرون کشیدن دریچه آن گیربکس را خلاص کرده و بصورت دستی درب را باز و بسته نمود. بدیهی است در صورتی که دریچه بسته شود و سوچیج چرخان به طرف **Close** چرخیده شود موتور، اجازه هیچگونه حرکتی را بصورت دستی به درب نمی دهد. این امکان روی موتور نوع **P** توسط یک آچار مخصوصی عپر ایجاد میشود.

متعلقات یک سیستم کامل

(۲-۱) معرفی متعلقات

- ۱- یک عدد موتور به همراه آچار خلاص کن (FARAZ M/P)
- ۲- تکیه گاه (پلیت) موتور به همراه پیچهای آن تکیه گاه حک های مدل P درسه نوع پلیت میباشد که بوسیله پیچ همراه به موتور بسته میشود . سپس پلیت بوسیله پیچ و یا جوشکاری (بسته به مکان مورد نظر) در جای خود محکم میشود .



۳- دو عدد ریموت کنترل

- دو عدد ریموت کنترل که پس از شناسانده شدن به مرکز ، جهت فرمان دادن بصورت رادیویی از راه دور مورد استفاده قرار می گیرند . هر دکمه ریموت به طور دلخواه قابل برنامه ریزی به صورت ذیل می باشد :

الف) معمولی (ج) STOP ب) پیاده رو

۴- یک عدد خازن راه انداز AC

- هر موتور دارای یک خازن AC می باشد که جهت راه اندازی موتور مورد استفاده قرار می گیرد .

۵- یک چفت چشم الکترونیک (گیرنده و فرستنده) به همراه چهار عدد پیچ و رول پلاک

- چشمهای الکترونیک جهت تشخیص مواعنه متحرکی که ممکن است در حین کارکرد موتور بین درب ها قرار گیرند ، بکار می روند ، که نوع عکس العمل موتور بستگی به نوع بسته اتصالات چشمهای دارد ، که دو مد باز و بسته می تواند باشد . چشم فرستنده TX و چشم گیرنده RX نام دارد که RX دارای کنتاکت باز می باشد .

۶- یک ست ریل فلزی

- ریل ها بصورت ۱ متری میباشند که جمعا طول یک ست به چهار متر میرسد . همراه ریل ها تعدادی پیچ مخصوص و براق آلات جهت نصب آنها بر روی میباشد .

۷- یک عدد لامپ چشمک زن (BLINKING)

- لامپ چشمک زن جهت آگاهی کاربران از فعل یا غیر فعل بودن سیستم از داخل یا خارج ساختمن بکار می رود . این لامپ معمولاً روی چهارچوب درب نصب می گردد تا از دو طرف قابل دیدن باشد .

راهنمای نصب فیزیکی و مکانیکی

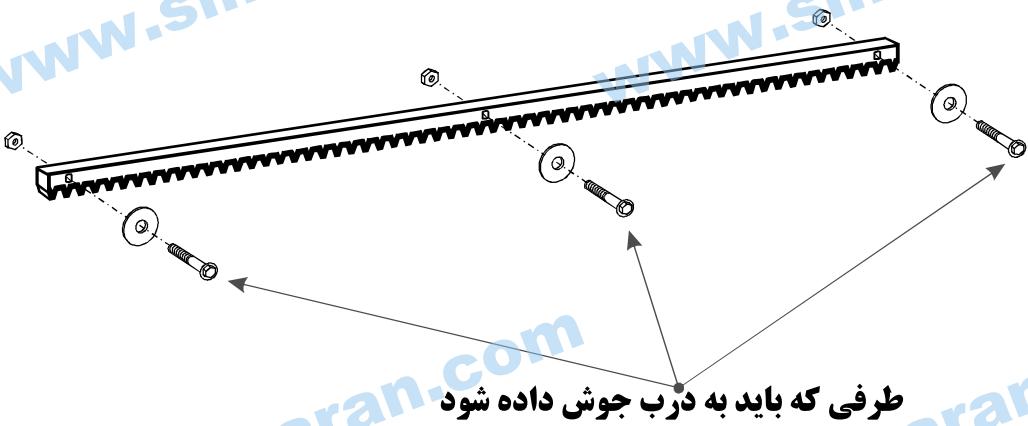
مقدمه

در ابتدای امر چند بار با دست در را باز و بسته نمایید و از باز و بسته شدن روان در مطمئن شوید ، در غیر اینصورت با گریس کاری و صافکاری در و از بین بردن گیر های احتمالی ، در را روان کنید .(اگر روان سازی ممکن نیست از نصب جک خوداری کنید)

دقت داشته باشید در هنگام حرکت در ، در نباید نوسان زیادی به بیرون و داخل داشته باشد و باید در کل طول مسیر حرکتی در یک خط صاف حرکت کند . (حد اکثر ۲ میلیمتر) در غیر اینصورت خطر خارج شدن از ریل در طول مسیر حرکت وجود دارد .

(۳-۱) ریلها

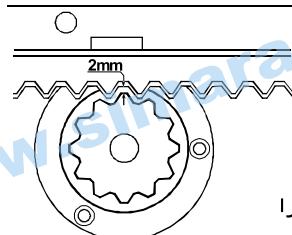
برای زدن ریلها ابتدا محل آن را مشخص کنید . (میتوانید ریلها را هم پائین در و یا بالای در نصب کنید. ولی تا حد امکان پائین در نصب کنید، تا جهت سرویس موتور دچار مشکلی نشوید) بطور معمول ریل باید به صورتی نصب شود که لبه صاف آن در بالا و لبه دندانه دار آن سمت پائین (زمین) قرار گیرد . (چون همواره وزن در رو به زمین است) سپس محل نصب ریلها را در بالا یا پائین در، تعیین و صافکاری میکنیم . سپس با بستن پیچ و مهره های ریل روی آن قبل از نصب و درست در وسط سوراخهای بیضی ریلها ، آنها را یکی یکی و بصورت کامل تراز روی در گذاشته و پیچهارا از طرف قطر بیشتر به در جوش میدهیم . دقتش کنید که ریلها کثار هم درست در یک راستا و کاملاً تراز قرار گیرند .



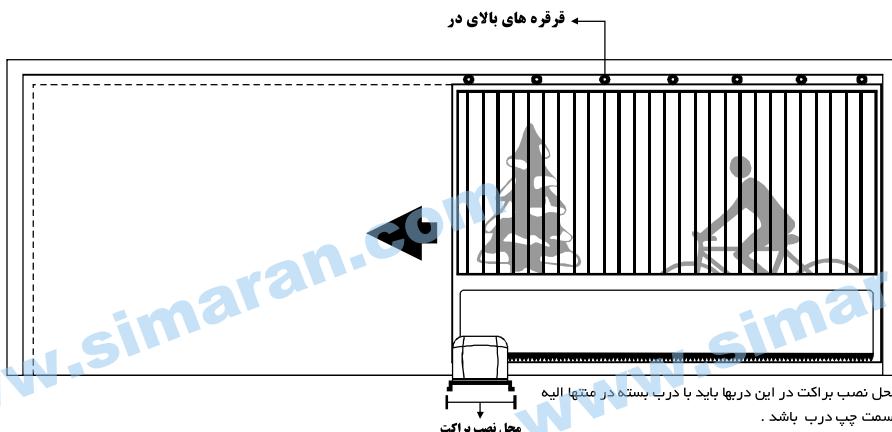
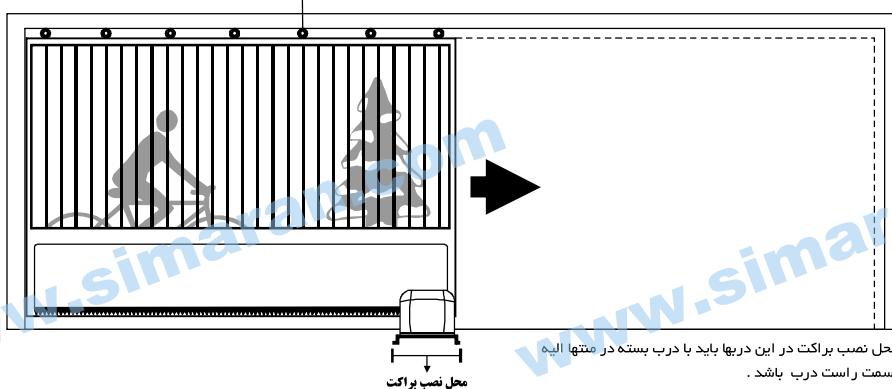
طرفی که باید به درب جوش داده شود

۳-۲) نصب موتور و براکت آن

مرحله بعدی محکم کاری براکت موتور است که در ابتدا موتور با دو پیچ بصورت موقت روی براکت بسته می شود (بصورت ضربیدری) و سپس ارتفاع براکت و موتور را با هم طوری کم و زیاد کنید تا ۲ میلیمتر بین نوک دندانه چرخدنده موتور تا گودترین قسمت ریل فاصله داشته باشد .



سپس برای درهای راست باز شو و چپ باز شو به ترتیب زیر جای براکت را
نسبت به راستای درب تعیین کنید :
الف) درهای راست باز شو :



(۳-۳) مراحل نهایی نصب

سپس سعی کنید براکت را در همان ارتفاع ثابت کنید و براکت را روی صفحه ای فلزی درزیر آن جوش بدھید و در نهایت برای محکم کاری صفحه زیر براکت و قوطی های احتمالی زیر آن سعی کنید همه را با جوشکاری به هم و به چهار چوب درب و احتمالاً با بتون ریزی کف زمین آرا محکم کنید . بدیهی است محکم کاری براکت موتور از مهمترین قسمتهای نصب میباشد چرا که تمام قدرت دورانی موتور را تحمل می کند .

(۳-۴) نکات نصب

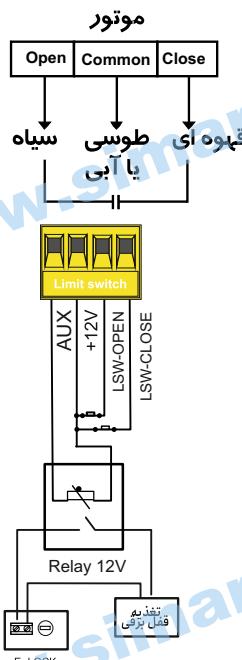
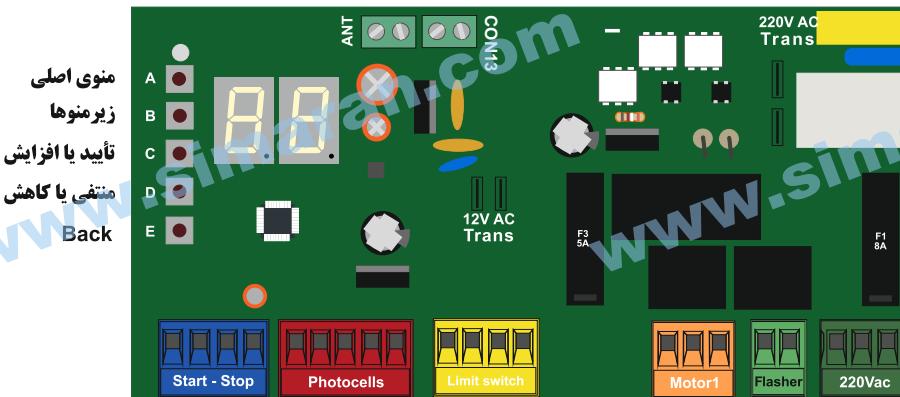
سپس سیم برق و سیمهای فتوسلها را از زیر براکت به بالا و از زیر موتور به داخل هدایت کنید و به مرکز بیندید . حال پس از نصب براکت و محکمکاری آن ، موتور را بصورت کشویی به طرف در هل داده و زیر چرخدنده ببرید و موتور را محکم به براکت بیندید و سپس با خلاص کن گیربکس را آزاد کرده و چندین بار رفت و آمد درب و خارج شدن چرخدنده از ریل فلزی را امتحان کنید و در صورتی که اشکال خامی وجود نداشت با تنظیم میکروسویچ محدود کننده در ابتداء و انتهای ریل در محلهای دلخواه **STOP** بروی ریل فلزی آنها را محکم کنید و پس از سیم بندی که در بخشهاي بعدی توضیح داده شده ، موتور را روشن کنید و سپس ریموتها را به مرکز معرفی کنید و منوی پارامترها را به دقت مطالعه و تنظیم کنید و سپس بوسیله ریموت کارکرد معمولی و پیاده رو و **STOP** را امتحان کنید که بدستنی انجام شوند و در صورت نیاز تنظیمات را تصحیح کنید .

(۳-۴) نکات نصب

- ۱ - در صورت امکان یک قطعه فلزی به انتهای کارکرد درب در بازکامل پشت درب به چهار چوب جوش دهید که اینمی عملکرد را بالا ببرد .
- ۲ - عدم تنظیم مناسب میکروسویچ محدود کننده میتواند موجب اختلال در کارکرد و کویش درب به چهار چوب یا از ریل خارج شدن آن گردد . در صورت وصل نکردن میکروسویچ محدود کننده باید مقدار $n1$ به دقت انتخاب شود از کم شروع شده و کم کم آن را زیاد کنید .
- ۳ - از بکاربردن موتور مناسب برای درب مورد نظرتان ، توسط جدول مشخصات فنی ارائه شده مطمئن شوید . در غیر اینصورت دستگاه از گارانتی خارج و ممکن است به موتور گیربکس موتور ، درب و حتی اشخاص آسیب جدی وارد گردد .
- ۴ - تاکید میشود حتماً سویچهای محدود کننده باز و بستن را نصب نمایید تا حرکت مطمئن و این درب را منجر شود .

سیم بندی مرکز و متعلقات

کنترلر در باز کنها ریلی Q70/2S



۴-۱) اتصال موتور به مرکز

موتورهای ریلی (M/P) FARAZ دارای سه الی چهار سیم می باشد. سیم های موتور غالباً دارای رنگ های بشکل رو برو می باشد که باید مطابق شکل با خازن موازی نمود و به ترمینال موتور، در مرکز کنترل متصل شوند.

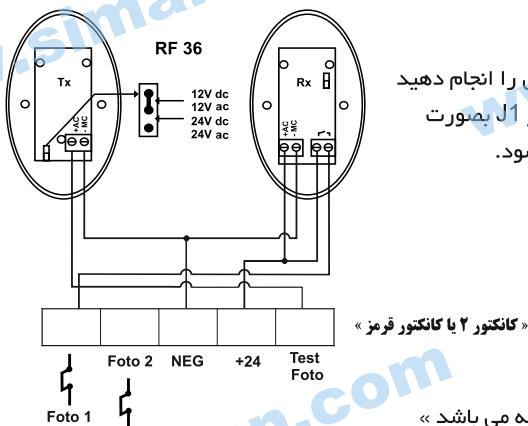
: (Limit Switch)

این میکروسوئیچ جهت تعریف حد باز شدن و بستن مطابق شکل رو برو بکار می رود. اگر از سوئیچ محدود کننده استفاده نمی کنید باید بوسیله دو عدد جمپر، ترمینال های OPEN - LSW - CLOSE و LSW - CLOSE را به ترمینال V+12V متصل نمایید.

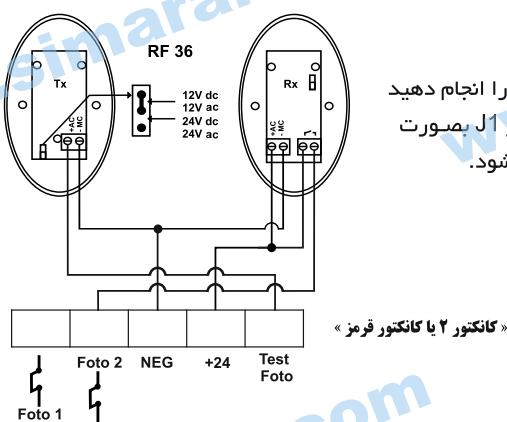
توجه : سیم چهارم موتور که سیم زرد رنگ است (سیم ارت) جهت محافظت از برق گرفتگی استفاده می شود که در صورت نیاز به یکی از کانکتورهای روی بد مرکز Q70/2S CON12, CON11, CON10 وصل می گردد. در کل اگر متوجه شدید موتور خلاف جهتی که باید حرکت می کند کافیست جای سیم های سیاه و قهوه ای را عوض کنید تا جهت حرکت عوض شود.

۴-۲) اتصال فتوسلها (چشمها) به مرکز

فتولوها می توانند در دو مد بسته و باز سیم بندی شوند ، که طرز عملکرد مرکز در این دو مد کمی با هم متفاوت است . در مد باز با هر بار دیدن مانع ، توقف در کارکرد بوجود می آید ولی در مد بسته اینپلور نیست و در حالت بستن درها ، با دیدن مانع بلا فاصله درها باز می شوند و توقف ندارند .



سیم بندی چشمها در مد بسته
چنانچه بخواهید در مد بسته سیم بندی را انجام دهید
(مطابق شکل زیر) در منو L2 پارامتر 1L بصورت
No و پارامتر 2L بصورت SI تنظیم شود .

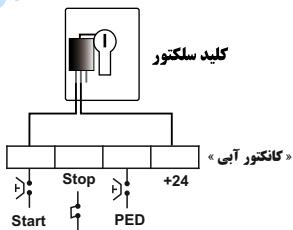


سیم بندی چشمها در مد باز
چنانچه بخواهید در مد باز سیم بندی را انجام دهید
(مطابق شکل زیر) در منو L2 پارامتر 1L بصورت
SI و پارامتر 2L بصورت NO تنظیم شود .

توجه : در صورتیکه نمی خواهید چشمی به مدار بسته شود ، باید برای مد بسته و مد باز پارامترهای J1 و J2 هر دو بصورت SI تنظیم شوند .

(۴-۳) طریقه بستن کلید سلکتور و لامپ چشمک زن به هرگز

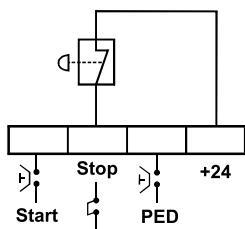
سیم های لامپ چشمک زن ۲۲۰ ولت به کانکتور ۴ (L1 و L2) و سیم های کلید سلکتور به ۱ و ۴ کانکتور آبی (START و +24) مطابق شکل زیر وصل می گردند. (توجه کنید که سیم های کلید Normally Open سلکتور باید به پایه های توجه کنید که سیم های کلید سلکتور باید به پایه های که کنار هم هستند مانند شکل زیر نصب گردند.



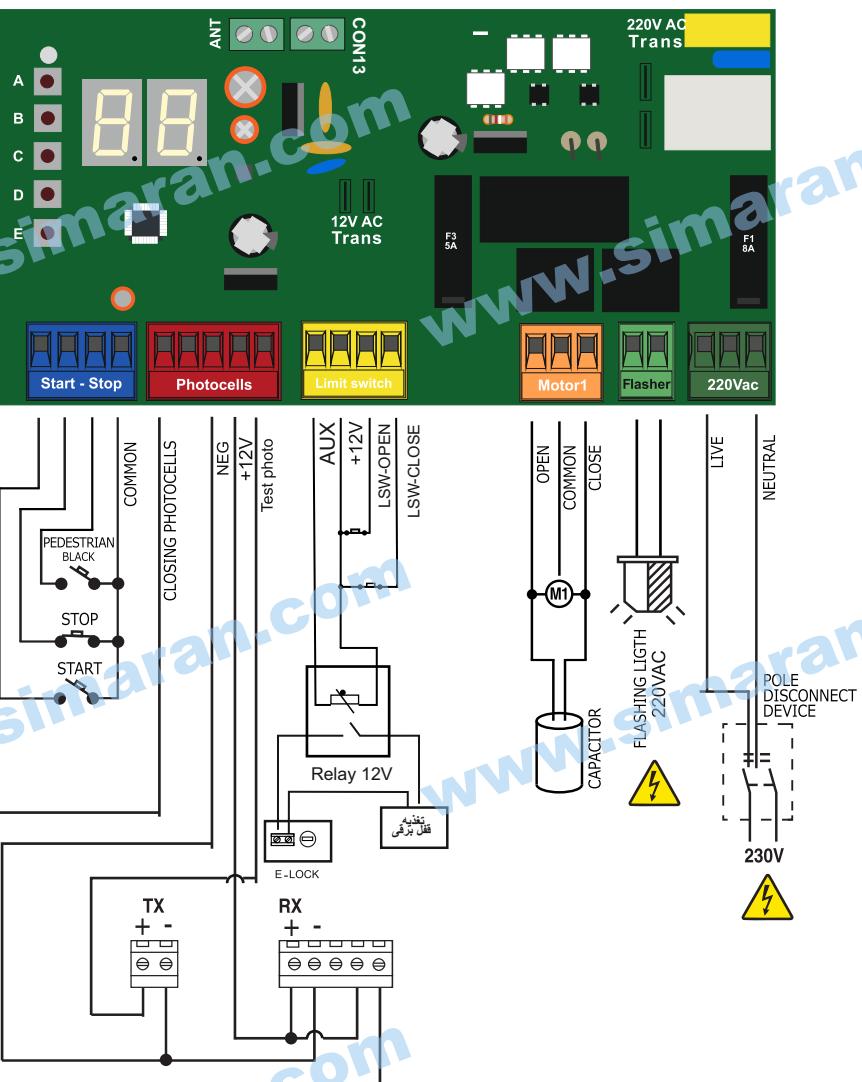
(۴-۴) اتصال کلید ایمنی STOP

به عنوان کلید STOP اضطراری - ایمنی می توان یک کلید Normally Close (در حالت معمولی بسته است) بین پایه های ۲ و ۴ (+24 و Stop) مطابق شکل زیر وصل نمایید.

مهم : چنانچه از کلید اضطراری استفاده کردید در منوی L2، پارامتر ۳J باید بصورت NO تنظیم شود و چنانچه از کلید اضطراری استفاده نکردید، پارامتر ۳J باید بصورت SI تنظیم شود.



سیم بندی مرکز کنترل Q70/2S



مرکز کنترل و برنامه ریزی آن

(۵) مشخصات مرکز

مرکز چند کاره Q70/2S قابل نصب بر روی درب های ، تک لنگه ریلی می باشد و می توان توسط چهار دکمه C,B,A و D مدت ، قدرت و نحوه عملکرد موتوور را بنا بر نیاز برنامه ریزی نمود . دو دکمه A و B به ترتیب جهت رفتن به منوها و زیر منوها استفاده می شود و دو دکمه C و D به ترتیب جهت زیاد کردن و کم کردن یا جهت تأیید و متفق کردن موضوعات مختلف منوها بکار می روند . این مرکز دارای دو نمایشگر 7-SEG می باشد که پیامهای خطای ، مقادیر متغیرها و خود متغیرهای منوها را نشان می دهند که بعداً در مورد آنها توضیح خواهیم داد .

(۶) تعریف منوها ، متغیرها و نحوه تغییر مقادیر متغیرها و نحوه عملکرد هر کدام

دکمه A : دکمه تعویض کلی منوها ، که با هر بار فشار دادن دکمه یکی از ۵ زیر گزینه داخلی نمایش داده می شود .

- ۱ . --
- ۲ . PA
- ۳ . L2
- ۴ . rA
- ۵ . AS
- ۶ . dE

تعریف منو و زیر منوها

((--))

حالت کار کرد معمولی و بدون عیب و نقص مرکز را نشان می دهد و در این حالت ، مرکز آماده دریافت فرمان می باشد . اگر در منوهای دیگری هم باشید و تا مدتی طولانی دست به هیچ دکمه ای نزنید ، دستگاه بطور اتوماتیک روی این گزینه باز خواهد گشت .

توجه کنید اگر به مدت ۳ دقیقه هیچ دکمه ای زده نشود نمایشگرها به حالت خاموش می روند و فقط نقطه‌ی مربوط به زدن ریموت های ناشناس را نشان می دهند ولی به محض زدن دکمه مرکز یا دکمه شناسانده شده ریموت نمایشگرها دوباره روشن می شوند . در حالت ((--)) با زدن دکمه ریموتی که مرکز می شناسد ابتدا کد آنرا نمایش می دهد و سپس نسبت به آن واکنش مربوط را نشان می دهد .

۲- منوی (PARAMETERS)(PA)

منوی اصلی تغییر متغیرها و دارای ۲۲ زیر منو می باشد (جهت رفتن به زیر منو پس از فشردن دکمه‌ی A و رسیدن به منوی PA دکمه B را فشار دهید) که با هر بار فشار دادن دکمه B نام یکی از ۲۷ زیر منو و بلافاصله پس از ۱ ثانیه مقدار آن نمایش داده شده و نمایشگرta مدتی روی آن ثابت می ماند که در این مدت کاربر می تواند توسط دکمه C جهت افزایش مقدار یا تأیید (SI) و از دکمه D جهت کاهش مقدار یا متفق کردن موضوع (NO) استفاده کند .

منوی (PA) پارامترها

(دکمه‌ی A یکبار زده شود)

زیرمنو	توضیحات	مدوده‌ی عملکرد	واحد	کام افزایش	تنظیم کارخانه
O1	زمان باز شدن درب با سرعت تند (زمان کلی باز شدن موتور = 01 + A1)	0 - 99	Sec	1	15
A1	زمان باز شدن درب با سرعت آهسته	0 - 99	Sec	1	7
C1	زمان بسته شدن درب با سرعت تند (زمان کلی بسته شدن موتور = nc1=c1+b1)	0 - 99	Sec	1	15
b1	زمان بسته شدن درب با سرعت آهسته	0 - 99	Sec	1	7
F1	قدرت موتور در سرعت آهسته در باز شدن درب	8 - 19	—	1	14
dO	قدرت موتور در سرعت آهسته در بسته شدن درب	10 - 29	—	1	17
dC	زمان باز ماندن درب ها قبل از بسته شدن اتوماتیک (سگمنت ها عدد ۱۰۰ را معمور OO نمایش می‌دهند).	1 - 100	Sec	5	5
tp	زمان باز شدن درب به صورت پیاپاه رو (با سرعت تند)	3 - no1	Sec	1	7
Pd	زمان ضربه نهایی درب با سرعت تند (غیرفعال = 0 / 5S ... 5 = 2/5S)	0 - 5	—	0/5	0
tc	فعال بودن یا نبودن ضربه ایندیکی	Y/N	—	—	no
P0	فعال بودن یا نبودن قفل برقی	Y/N	—	—	no
P1	فعال بودن یا نبودن استارت ریموت ها در فاز بازکردن درب	Y/N	—	—	no
P2	فعال بودن یا نبودن مد پستن اتوماتیک	Y/N	—	—	SI
P3	فعال بودن یا نبودن ۳ ثانیه چشمک چراغ قبل از هر استارت	Y/N	—	—	no
P4	فعال بودن یا نبودن سرعت آهسته	Y/N	—	—	no
P6	فعال بودن یا نبودن نیست موتورها	Y/N	—	—	SI
P7	فعال بودن یا نبودن فتوسولوا	Y/N	—	—	SI
P8	فعال بودن یا نبودن شروع به کار نرم موتورها	Y/N	—	—	no
P9	زمان بسته شدن خودکار پس از عبور از چشم (غیرفعال = 0) (در مدیستن انواعات عمل می‌کند و درجه اول افزایش از ۰ به ۵ است)	5 - tp-1	Sec	1	0
11	فعال بودن یا نبودن توقف بین سرعت تند و آهسته	Y/N	—	—	no
PU	ذخیره تغییرات در حافظه (بعد از تغییرات باید آنها را در این منو ذخیره کرد و به صورت SI تنظیم شود)	Y/N	—	—	no
SU					

↓B

توجه : نمایشگرها بعد از ۳ دقیقه در حالت Stand by خاموش می‌شوند. و هر ۵ ثانیه یکبار نقطه‌ی روی نمایشگر سمت راست یک چشمک می‌زنند.

مد اسباب کشی : در موقعی که نیاز به باز ماندن طولانی درب ها باشد و یا اگر درب در حالت باز کامل باشد و خطای فتوسل مانع بستن درب شود، می‌توانید با یکبار فشردن دکمه A (استارت کامل) ریموت، درب را باز نمایید و بعد از طی زمان دلخواه فقط با فشردن دکمه A همان ریموت به مدت ۱۰ ثانیه درب بسته می‌شود. در حالت مد اسباب کشی در حین باز با بسته شدن درب ها فلاشر بطور ثابت روشن بوده و در حالت باز کامل فلاشر هر ۱۰ ثانیه یکبار یک چشمک می‌زند و همچنین نقطه‌ی روی نمایشگر سمت راست هم بطور متواتی چشمک می‌زند.

پارامتر PU : در موقعی که سرعت آهسته تندتر دیده می‌شود لازم است برای بهتر شدن سرعت آهسته به صورت SI سمت شود.

۳ - متوی (LIST2)((L2))

این متوی دارای «۹» زیرمتوی می باشد که به شرح زیر می باشد .

زیرمتوی	توضیحات				
	تقطیم کارخانه	گام افزایش	واحد	حدوده عملکرد	
LO	2	1	Sec	2 - 10	زمان عملکرد قفل
Sr	0	5	Sec	0 - 95	عمل کردن رله Aux هم زمان با استارت تا چند ثانیه بعد از اتمام سیکل غیرفعال = O
tr	0	0.1	Minute	0 - 95	زمان عملکرد کنتاکت رله کمکی Aux در صورت عدم فعالیت رله با استارت (بودن sr (یعنی در صورت عدم فعالیت رله با استارت)
3h	0	1	Sec	0 - 20	زمان بستن خودکار درب هر ۳ ساعت یکبار فقط با سرعت آهسته غیرفعال = O
J1	no	—	—	Y/N	غیرفعال کردن ورودی فوتوسل ۱
J2	SI	—	—	Y/N	غیرفعال کردن ورودی فوتوسل ۲
J3	SI	—	—	Y/N	غیرفعال کردن ورودی Stop (ورودی ترمینال ۲)
SO	SI	—	—	Y/N	فعال بودن Stop بین پالس های استارت
SU	no	—	—	Y/N	ذخیره تغییرات در حافظه (بعد از تغییرات باید آنها را در این متوی ذخیره کرد و بصورت SI تنظیم شود)

توجه :

- عدد مربوط به پارامتر Sr زمان بعد از اتمام سیکل است.
- عدد مربوط به پارامتر tr هر ۰ / ۰ معادل ۶ ثانیه است و با زدن دوباره دکمه متناظر ، در همان لحظه رله غیرفعال می شود ، یعنی زمان پر می شود.
- پارامتر 3h : در صورت فعل بودن قفل عمل نمی کند.
- پارامتر J1 اگر بصورت SI تنظیم شود ، احتیاجی به زدن جامپر برای ترمینال Foto1 نخواهد بود .
- پارامتر J2 اگر بصورت SI تنظیم شود ، احتیاجی به زدن جامپر برای ترمینال Foto2 نخواهد بود .
- پارامتر J3 اگر بصورت SI تنظیم شود ، احتیاجی به زدن جامپر برای ترمینال Stop نخواهد بود .
- پارامتر SO اگر بصورت SI تنظیم شود ، بصورت Start - Stop - reverse - Stop عمل خواهد کرد ، و اگر بصورت NO تنظیم شود بصورت Start - reverse - Start عمل خواهد کرد.

۱۴ - منوی ((AS))

این منو جهت برنامه ریزی موتور بصورت بخش بخش و با نگاه کردن به نحوه کار کرد آنها به کار می روند به ترتیب زیر است :

- برای برنامه ریزی درب و مرکز کنترل :

- a. دکمه A را چند بار بزنید تا AS را نشان دهد .
- b. دکمه B را چند بار بزنید تا 1n را نشان دهد .
- c. یک پالس Start بدھید . موتور شروع به کار کرده و نمایشگرها n1 را نشان می دهند .
- d. وقتی که موتور ۹۵ درصد راه خود را طی کرد سپس پالس START دوم را بدھید و سرعت موتور یک به صورت کاهش یافته در آمد و نمایشگرها ۲۱، ۲۱ را نمایش می دهند .
- e. با دادن پالس سوم موتور متوقف می شود . در این لحظه تایмер داخلی شروع به محاسبه زمان بازماندن اتوماتیک می کند و نمایشگرها tP را نشان می دهند و سپس شروع به شمارش ثانیه ها می کنند .
- f. پالس چهارم را هر زمان که بدھید محاسبه این زمان متوقف شده و ذخیره می شود و موتور STOP کامل می کند . و سپس موتور شروع به کار کرده و درب بسته می شود .

۱۵ - منوی ((rA))

جهت تنظیم و شناسایی هر یک از کلیدهای ریموت به مرکز می باشد . ریموتها دارای چهار دکمه هستند که هر کدام می توانند به دلخواه جهت هر یک از چهار کار ((عمولی)) ، ((بیاده رو)) و ((STOP)) و رله AUX استفاده کرند . این ریموت ها باید درابتدا به مرکز شناسانده شوند . این کار با استفاده از دکمه های مرکز انجام می گیرد . برای این عمل از منوی ((rA)) و زیر منوهای آن استفاده می کنیم .

ریز منوی rA	توضیحات
	وقتی A نشان داده می شود ، اگر ریموت شما شناسانده شده می توانید با فشردن هر یک از سه دکمه آن ، کد مربوط به آن دکمه را که لحظه ای نشان داده می شود ، ببینید.
	جهت نشان دادن کدهای موجود در حافظه دستگاه باید به داخل این متو رفت که به مخفی وارد شدن کدهای موجود در حافظه را به ترتیب از ((01) تا (99)) می شمارد که هر سه عدد متوالی معمولًا جوت سه دکمه یک ریموت می باشد . مثلاً کدهای ۱ تا ۳ جوت ریموت اول و ۴ تا ۶ جوت ریموت دوم و ...
	نکته مهم : درین شمارش اولیه کدها در متوا ((=)) می توانید با فشردن دکمه D روی کنترل می بینید آن کد را از سری کدهای موجود در حافظه پاک کنید . بدینه است که می توان دکمه جدیدی را به کد پاک شده اختصاص داد و این کار به طور اتوماتیک در مرحله شناسایی ریموت بعدی مركز ، انجام می پذیرد و کد جدید در اولین محل خالی کدها (اگر چه در وسط سری کدها باشد) ذخیره می گردد .
tC	جهت شناسایی دکمه ای از ریموت که جهت مد معقولی تمام باشونده استفاده می شود بکار می رود . نحوه عملکرد : یک پالس ممتد با دکمه ای از ریموت که مخواهید به مد معمولی (tC) اختصاص دهید ، بفرستید و دکمه آن را فشرده نگه دارید هنگامیکه نمایشگرها ((C)) را نشان می دهند ، دکمه C را جهت تایید فشار دهید تاکه مرکز را فرسته ای در وسط نمایشگر داده شود که این نظنه نمایانگر سیگنال گرفته شده از ریموت می باشد . دکمه های ریموت و مرکز را رها کنید و دکمه B را جهت خارج شدن و رفتن به مرحله بعدی فشار دهید . اگر کد دیگری نمی دهید چند بار دکمه A را فشار دهید تا به مد معقولی کارکرد ((--)) بروید .
SP	جهت شناساندن دکمه ای از ریموت که برای دستگاه از STOP در نظر گرفته اید ، به مرکز استفاده می شود . نحوه عملکرد : هنگامیکه روی کنترل ((SP)) هستید یک پالس ممتد با دکمه ای از ریموت که مخواهید به مد معمولی اختصاص دهید ، بفرستید و دکمه آن را فشرده نگه دارید . در همین هنگام که نمایشگرها ((SP)) را نمایش می دهند ، دکمه C را جهت تایید فشار دهید تاکه مرکز را فرسته ای در وسط که نمایانگر سیگنال گرفته شده از ریموت می باشد ، نمایش داده شود . دکمه های ریموت و مرکز را رها کنید و دکمه B را جهت خارج شدن و رفتن به مرحله ی بعدی فشار دهید . اگر کد دیگری نمی دهید چند بار دکمه A را فشار دهید تا به مد معقولی کارکرد ((--)) بروید .
Au	جهت شناساندن دکمه ای از ریموت که برای استفاده از « Aux » درنظر گرفته اید ، به مرکز استفاده می شود . نحوه عملکرد : هنگامیکه روی کنترل ((Au)) هستید یک پالس ممتد با دکمه ای از ریموت که مخواهید برای استفاده از رله Aux درنظر گرفته اید ، بفرستید و دکمه آن را فشرده نگه دارید . در همین هنگام که نمایشگرها ((Au)) را نمایش می دهند دکمه C را جهت تایید فشار دهید تاکه مرکز را فرسته ای در وسط که نمایانگر سیگنال گرفته شده از ریموت می باشد ، نمایش داده شود . دکمه های ریموت و مرکز را رها کنید و دکمه B را جهت خارج شدن و رفتن به مرحله ی بعدی فشار دهید . اگر کد دیگری نمی دهید چند بار دکمه A را فشار دهید تا به مد معقولی کارکرد ((--)) بروید .
pd	جهت شناساندن دکمه ای از ریموت که برای مد پایه را در نظر گرفته اید ، به مرکز استفاده می شود . نحوه عملکرد : هنگامیکه روی گزینه ((Pd)) هستید ، یک پالس ممتد با دکمه ای از ریموت که مخواهید به مد (Pd) اختصاص دهید ، بفرستید و دکمه آن را فشرده نگه دارید . در همین هنگام که نمایشگرها ((P.d)) را نمایش می دهند دکمه C را جهت تایید فشار دهید تاکه مرکز را فرسته ای در وسط که نمایانگر سیگنال گرفته شده از ریموت می باشد ، نمایش داده شود . دکمه های ریموت و مرکز را رها کنید و دکمه B را جهت خارج شدن و رفتن به مرحله بعدی فشار دهید . اگر کد دیگری نمی دهید چند بار دکمه A را فشار دهید تا به مد معقولی کارکرد ((--)) بروید .
rC	وقتی که نمایشگرها گزینه ((rC)) را نشان می دهد شما می توانید تمام کدهای ذخیره شده در حافظه دستگاه را که به ریموت ها اختصاص یافته بکنید . جهت این کار روی گزینه ((rC)) دکمه D را فشرده نگه دارید تا نمایشگرها ((=)) را نشان دهند : در این صورت تمام کدهای موجود در حافظه پاک می شوند .

۶ - منوی ((dE)) (Default)

برای انتخاب مقادیر کارخانه ای برای بارگذاری در حافظه روی گزینه « dE » رفته و کلید C را تا زمان بگوش رسیدن صدای دوتنه رله ها (حدوداً ۵ ثانیه) که بیان موفقیت آمیز بارگذاری را تأیید می کند ، فشرده نگه دارید .

۳-۵) پیامهای معمولی یا خطای مرکز

مرکز کترول Q70/2S دارای این قابلیت می باشد که پیامهایی را جهت اطلاع کاربر اعلام می کند یا در صورت بروز مشکل یا خطای در کل سیستم یا سیم بندی آن ، قبل از شروع به کار ، آنها را تست کرده و کاربر را از وجود خطا مطلع می نماید . پیامهای متدائل سیستم از قرار زیر است :

نوع پیغام	توضیحات
tA	مانعی بین دید دو چشم که در مد باز وصل شده اند ، وجود دارد یا چشمهای طوری قرار دارند که قادر به دیدن یکدیگر نیستند .
tC	مانعی بین دید دو چشم که در مد بسته وصل شده اند ، وجود دارد یا چشمهای طوری قرار دارند که قادر به دیدن یکدیگر نیستند .
St	فرمانی باعث رفتن سیستم در مد STOP شده است یا حایی اتصال با قطعی دارید . (مثلًا قطعی جمیر ۱۴ و ۲۰)
PE	مرکز در مد پیاده رو می باشد یا اتصالی باعث رفتن مرکز به این مد شده است . (مثلًا اتصالی ترمیمال ۳ به ۱۴)
GO	مرکز در مد START می باشد یا اتصالی باعث رفتن مرکز به این مد شده است . (مثلًا اتصالی کلید سلکتور)
--	مد معمولی جهت دریافت فرایمن و بدون خطا
n1	تست موتور خط دارد سیمهایش بد متصل شده اند یا قطعی دارند .
tP	مرکز در زمان سپری لحظات بین بسته شدن و باز شدن در مد انومات قرار دارد .
EF	تست اولیه چشمهای الکترونیک خط دارد .
FH	هر دو جفت چشمهای مد باز و مد بسته مانع دید با اشکال سیم کشی دارند .
FA	Limit Switch In Opening Phase (لیمیت سوینچ باز کردن) ، مدار باز است .
FC	Limit Switch In Closing Phase (لیمیت سوینچ بستن) ، مدار باز است .
Fn	Limit Switch In Closing Phase هر دو لیمیت سوینچ ، مدار باز است .

کار با مرکز پس از برنامه ریزی و نصب

کلیات

در ابتداء قبل از روشن کردن سیستم باید از وجود و سالم بودن فیوز $F1=5A$ مطمئن شوید . سپس مطمئن شوید که سیمهای قرمز رنگ ترانس به قسمت $230V$ از مرکز و سیمهای سیاه به قسمت $24V$ DC ، به مرکز اتصال دارد . سپس اتصالات و سیمهای را چک کنید و در صورت صحیح بودن اتصالات ، سیستم را روشن کنید که در صورت نداشتن هیچگونه خطایی باید ((--)) نمایش دهد . در صورت بروز اشکال و پیغامهای خط ابتداء سیستم را خاموش کرده و بعد از رفع اشکال دوباره مرکز را روشن کنید .

برنامه ریزی سیستم را به دلخواه خودو بنا بر احتیاجات خود انجام دهید سپس ریموتها را به سیستم بشناسانید و باز و بسته شدن جک ها را امتحان کنید و در صورت بر آورده نشدن احتیاجات ، دوباره مرکز را برنامه ریزی کنید و از خاطر نبرید که در پایان انجام تغییرات در منوی ((PA)) با SI کردن زیر منوی ((SU)) آنها را در حافظه دستگاه ذخیره نمایید . در صورت بهمنی ریختن مقادیر متغیرها می توانید همان طور که قبل این توضیح داده شده ، با رفتن به منوی E و فشردن کلید تأیید C (حدودا ۵ ثانیه) مقادیر اولیه کارخانه ای موتورهای ریلی FARAZ را روی متغیرها بارگذاری نمایید که پایان موقفيت آمیز این عمل با دو صدای تقد همراه است .

سپس مرکز بطور اتوماتیک به حالت ((--)) می رود . بخار داشته باشید که تا خاموش نشدن لامپ چشمک زن ، هر فرمانی ادامه فرمان قبل به شمار می آید و برای دادن فرمان جدید باید تا خاموش شدن کامل لامپ چشمک زن صیر کنید و اگر در وسط کار ، درب از تنظیم خارج شد ، می توانید با

بیرون کشیدن زبانه موتور ، درب را بطور دستی سر جای دلخواه تنظیم نمایید .

نکته مهم : همیشه به خاطر داشته باشید چه در مد اتوماتیک و چه در مد نیمه اتوماتیک تا نرسیدن درب به مکان اولیه شروع کار کرد خود ، هر فرمانی که می دهید ، در ادامه فرمان اولیه شما می باشد یعنی اگر کار را با دکمه پیاده روی Rیموت (Pd) شروع کرده باشید ، در ادامه تا نرسیدن درب به مکان اولیه ، فشردن دکمه Pd (پیاده رو) یا tC (ممولی) به معنای ادامه کار با همان مد پیاده رو خواهد بود و همینطور اگر کار با دکمه tC شروع شده باشد ادامه کار با مد معمولی خواهد بود .

نکته : در صورت استفاده از سوئیچهای محدود کننده ، آنها مانند زمان پایان نیم سیکل یا پایان سیکل عمل می کنند یعنی وقتی درب به مکان نصب آنها برسد ، گویی نیم سیکل باز شدن کامل شده (در نیمه اتوماتیک در رسیدن به L.S باز شدن) و یا گویی سیکل کامل بسته شدن کامل شده (در اتوماتیک در رسیدن به L.S بسته شدن) حتی اگر n1 زمانش تمام نشده باشد ، آنرا تمام شده در نظر می گیرد و در این راستا ممکن است به سرعت آهسته نرسد که در اینصورت باید n1 را کم کنید .

(۶-۱) نحوه عملکرد سیستم در مدار اتوماتیک

با توجه به توضیحات داده شده در فصل ۶ در صورتیکه زیر منوی ((P3)) را از منوی ((PA)) به صورت **SI** سنت کنید (که از ابتدا به این صورت در کارخانه سنت شده) مدار اتوماتیک درب بصورت تمام اتوماتیک می شود یعنی با یک پالس استارت ، درب باز شده و پس از توقف کوتاهی خودبه خود (در صورت نبودن مانع بین چشمها یا ندادن فرمان جدیدی به سیستم) درب بسته می شوند.

– طرز عملکرد دکمه **SP ریموت (در مدار اتوماتیک)**

الف. درب در حال باز شدن می باشد .

با زدن کلید **SP** ریموت ، درب در حالت فعلی خود باقی می ماند و با زدن بار دوم کلید **Pd** یا روی **tc** ریموت . درب بر عکس حالت فعلی عمل می نمایند تا کاملاً بسته شود و متوقف گردد .
ب. درب در حال بسته شدن می باشد :

با زدن کلید **SP** ریموت درب در حالت فعلی خود باقی می ماند و با زدن بار دوم کلید **Pd** یا **tc** روی ریموت (فرقی نمی کندکدام) یاد رصویر دادن پالس دستی درب بر عکس حالت فعلی عمل می نمایند تا کاملاً باز شود و پس از مدت توقف برنامه ریزی شده کاملاً بسته می شود .

– طرز عملکرد دکمه های معقولی (tc**) و پیاده (**Pd**) در مدار اتوماتیک**

الف. درب در حال باز شدن می باشد .

زدن یکی از دکمه های **tc** یا **Pd** ریموت باعث توقف کامل درب می شود و با زدن بار دوم هر کدام از دکمه های **Pd** یا **tc** روی ریموت ، درب بر عکس حالت فعلی عمل می نمایند تا کاملاً بسته شود و متوقف شود .

ب. درب در حال بسته شدن می باشد :

زدن یکی از دکمه های **Pd** یا **tc** ریموت باعث حرکت درب بصورت بر عکس تا باز شدن کامل آن می شود و سپس مجدداً بطور اتوماتیک بسته می شود .

طرز عملکرد چشمهای الکترونیک در مدار اتوماتیک (وقتی مانع بینند)

– اگر چشمهای در مدار باز وصل شده باشند (در صورت وجود مانع پیغام **ta** روی نمایشگرها ظاهر می شود)
الف. درب در حال باز شدن می باشد .

تا زمان بر طرف شدن مانع توقف کامل درب ایجاد می شود ، سپس ادامه کار موتور را داریم .
ب. درب در حال بسته شدن می باشد .

تا زمان بر طرف شدن مانع توقف کامل درب ایجاد می شود و سپس درب بطور بر عکس تا باز شدن کامل و سپس بسته شدن مجدد عمل می نماید .

اگر چشمهای در مدار بسته وصل شده باشند (در صورت وجود مانع پیغام **tc** روی نمایشگرها ظاهر می شود)
الف. درب در حال باز شدن می باشد .

هیچ اتفاقی نمی افتد و درب به حرکت خود ادامه داده و باز می شود .

(یعنی در طول باز شدن درب ، موانع ، از ادامه حرکت موتور جلوگیری نمی کنند) .
ب. درب در حال بسته شدن می باشد .

توقف مؤقتی ایجاد شده و بلا افاضله درب ، بطور بر عکس عمل کرده و باز می شود و تا زمانیکه مانع بر طرف نشده درب باز می ماند و به محض بر طرف شدن مانع ، بسته می شود .

(۶-۲) نحوه عملکرد سیستم در مدنیمه اتوماتیک

با توجه به توضیحات داده شده در فصل ۵ در صورتیکه زیر منوی P3 را از منوی PA ((بصورت no سنت کنیم ، مد عملکردی درب بصورت نیمه اتوماتیک می گردد ؛ یعنی با یک پالس استارت ، درب باز می شود و باز می ماند تا پالس بعدی داده شود و مجدداً بسته شود .

باز هم متذکر می شویم ، شروع کار با هر دکمه ای (Pd یا tc) باشد ، در ادامه کار هم فرقی نمی کند کدام یک از دکمه های tc یا Pd را فشار دهیم ، چون با همان مد تا رسیدن درب به موضع اولیه شروع کار خود ، عمل می نماید . توجه شود در حالت نیمه اتوماتیک ، وقتی درب کاملاً باز یا کاملاً بسته می باشد با فرمان پالس استارت جدید ، بر عکس کار می کند ، یعنی اگر بسته باشد باز می شود و بالعکس .

طرز عملکرد دکمه (SP) Stop و ریموت در مدنیمه اتوماتیک
الف. درب در حال باز شدن می باشد :

با زدن کلید SP ریموت ، درب در حالت فعلی خود باقی می ماند و با زدن بار دوم کلید Pd یا tc روی ریموت ، درب بر عکس حالت فعلی عمل می نماید تا کاملاً بسته شود و متوقف گردد .

ب. درب در حال بسته شدن می باشد :

با زدن کلید SP ریموت ، درب در حالت فعلی خود باقی می ماند و با زدن بار دوم کلید Pd یا tc روی ریموت (فرقی نمی کند کدام) یا در صورت دادن پالس دستی ، درب بر عکس حالت فعلی عمل می نماید تا کاملاً باز شود و در همان حالت باز باقی می ماند .

طرز عملکرد دکمه دولته (tc) و تک لگه (Pd) و ریموت در مدنیمه اتوماتیک

اگر موتور در حال حرکت باشد ، با زدن بار اول دکمه های فوق (فرقی نمی کند کدام) باعث توقف کامل موتور می شود و زدن دوباره آنها (فرقی نمی کند کدام) باعث می شود کار ، با همان مد اولیه شروع کار تا بسته شدن کامل یا باز شدن کامل ، بر عکس حالت قبلی ، ادامه پیدا کند .

طرز عملکرد چشمهای الکترونیک در مدنیمه اتوماتیک و قی مانع را بینید

- اگر چشمها در مدنیمه باز وصل شده باشد . در صورت وجود مانع پیغام tA روی نمایشگر ها ظاهر می شود (الف. درب در حال باز شدن می باشد .

تا زمان بر طرف شدن مانع توقف کامل ایجاد شده و سپس کار موتور ادامه پیدا می کند تا کاملاً درب باز شود و سپس توقف ایجاد می شود .

ب. درب در حال بسته شدن می باشد

تا زمان بر طرف شدن مانع توقف کامل ایجاد شده و سپس موتور بطور بر عکس تا باز شدن کامل درب عمل کرده و سپس وقتی کامل باز شد متوقف می شود .

- اگر چشمها در مدنیمه باز وصل شده باشند (در صورت وجود مانع پیغام tC روی نمایشگرها ظاهر می شود)
(الف. درب در حال باز شدن می باشد .

هیچ اتفاقی نمی افتد و درب به حرکت خود ادامه می دهد (یعنی در طول باز شدن درب ، مانع از ادامه حرکت جلوگیری نخواهد کرد).

ب. درب در حال بسته شدن می باشد .

توقف موقتی ایجاد می شود و بالافصله درب به طور بر عکس عمل کرده و باز می شود و باز می ماند تا زمانیکه اونا مانع بر طرف شود و ثانیاً پالس استارت بعدی بیاید .

در صورت دادن پالس استارت بدون بر طرف شدن مانع و یا بر عکس در صورت بر طرف شدن مانع بدون دادن پالس استارت ، موتور عکس العملی نشان نمی هد و توقف ادامه پیدا می کند .

راهنمای تعمیرات مکانیکی و الکترونیکی

(۱-۷) عیب یابی موتور

- موتور کار نمی کند

علت : یکی از سیم های متصل به برق از داخل قطع است.

- موتور به شدت داغ می شود

علت : در صورتیکه چندین بار برق مستقیم وصل شده باشد عادی است ولی اگر با اولین بار کار کردن

موتور داغ شود. استاتور موتور ایراد دارد.

- موتور با صدای بلند کار می کند

علت :

۱ - بلبرینگ های داخل خشک یا از فرم اصلی خود خارج شده اند.

۲ - بدنه روتور و استاتور با هم اصطکاک دارند.

۳ - روتور درست در جای خود قرار نگرفته و یا پیچهای بدنه محکم نیستند.

- موتور دو جا کار می کند

علت :

۱ - کلید خلمن کن آزاد است.

۲ - محور کلید خلمن کن خم شده است.

(۲-۲) نحوه اطمینان یافتن از سالم بودن موتور

الف. توسعه مولتی متر

مولتی متر را در مد اهم قرار داده و سیم های موتور را نسبت به سیم مشترک به ترتیب ذیل اندازه گیری نمایید.

- هر دو موتور دارای ۴ عدد سیم به رنگهای مشکی، خاکستری (آبی)، قهوه ای و زرد می باشند.

سه رنگ اول مربوط به اتصال موتورها به مرکز و رنگ زرد مربوط به اتصال زمین می باشد.

اگر اهم سیم های خاکستری و مشکی و یا خاکستری و قهوه ای مقدار صفر یا بالاتر از ۵۰ اهم

باشد، سیم پیچ موتور شما دارای اشکال می باشد که می بایست حیث انجام تعمیرات

به کارخانه عودت داده شود.

ب. توسعه افصال مستقیم به برق

ابتدا دو سیم خازن رابه سیم های قهوه ای و سیاه موتور وصل نمایید. سیم خاکستری را یکبار همراه سیم

قهوه ای به ۲۲۰V برق شهر وصل کنید موتور دریک جهت شروع به حرکت می کند و بازدیدگرسیم خاکستری

را به همراه سیم سیاه به ۲۲۰V برق شهر وصل کنید موتور در جهت مخالف حالت قبل باید حرکت

مشابهی داشته باشد. چنانچه این عمل درست انجام شود موتور شما سالم می باشد.

(۷-۳) جدول عیب یابی

ردیف	عیب	نشانه ها	احتمالات اشکال و رفع عیب
۱	n1	با دادن پالس استارت نمایشگرها را نشان می دهد	۱- سیم های موتور جایه جا وصل شده اند -۲- احتمال سوختن رله ها، تراپایک، اپتکوپلر، اپتوترایاک یا فیوزهای مربوط به موتور یک وجود دارد یا علی الخصوص ULN2003 سوخته است
۲	St	St	پارامتر ۳L در منو L2 بر روی SI تنظیم نشده است یا المانهای متصل به ترمیتال ۲ در برد مشکل دارند
۳	Go	Go	۱- پایه کلید سلکتور جایجا بسته شده است یا المانهای NC به جای NO بسته شده است -۲- مرکز از جایی فرمان دادن می گیرد -۳- المانهای متصل به ترمیتال یک در برد مشکل دارند
۴	tA	بدون پالس استارت را ملاحظه می کنید	چشمها کلترونیک در دید هم نیستند (در مدل با ز) ۲- سیم های یکی از چشم ها قطعی دارد -۳- مانعی بین دو چشم است -۴- المانهای متصل به ترمیتالهای ۹-۸-۷-۶-۵ در برد پاید چک شوند
۵	tC	بدون پالس استارت را ملاحظه می کنید	چشمها کلترونیک در دید هم نیستند (در مدل با ز) ۲- سیم های یکی از چشم ها قطعی دارد -۳- مانعی بین دو چشم است -۴- المانهای متصل به ترمیتالهای ۹-۸-۷-۶-۵ در برد پاید چک شوند
۶	EF	با پالس استارت را ملاحظه می کنید	۱- تست اوبلیه چشها خط دارد -۲- مدار داخلی چشمها آسیب دیده اند -۳- چشمی به مدار وصل نیست و یا پارامترهای L1 و L2 در منو L2 بر روی SI تنظیم کرده اید
۷	FH	دو جفت چشم بسته اید و بدون پالس استارت را ملاحظه کنید	۱- مانعی بین هر دو جفت چشمها در مدار باز یا بسته وجود دارد -۲- مقدار اهم سیم پیچ موتور چک شود -۳- المانهای متصل به ترمیتالهای ۵-۴-۳-۲ در برد پاید کنترل شوند
۸		موتوربرکس کار می کند	جای سیم های قوه ای و سیاه موتور پاید در ترمیتال مرکز جایه جا گردد
۹		نمایشگرها روشن نمی شوند	۱- برق ۵V به سگمنتها رسید -۲- سوختن سگمنتها یا دو تراائزیستور مربوط به سگمنتها
۱۰		نمایشگرها نوسان دارند	سوختن یکی از دیودهای وروودی
۱۱		چراغ چشمک زن عمل نمی کند	۱- سوختن لامپ چراغ -۲- اتصالات کانکتور (L1 و L2) کنترل شود -۳- المانهای متصل به کانکتور (L1 و L2) و علی الخصوص رله مربوط کنترل شود -۴- رله مربوط به چراغ خراب است
۱۲		ریموت عمل نمی کند	۱- ریموت به دستگاه شناسانده نشده (در صورتیکه نقطه وسط نمایشگرها با زدن دکمه ریموت دیده شود) -۲- کارت گیرنده عمل نمی کند (در صورتیکه نقطه وسط نمایشگرها با زدن دکمه ریموت دیده نمی شود) -۳- ۵V مربوط به کارت گیرنده نمی رسید
۱۳		موتور در دو حالت باز و بسته شدن یک طرفه عمل می کند	باید از سالم بودن تراپایک، اپتکوپلر، رله و علی الخصوص ULN2003 اطمینان حاصل شود

Simaran

دفتر مرکزی: تهران، خیابان کریمخان زند، شماره ۱۰۳، تلفن: ۰۲۱-۸۸۸۳۶۰۸

www.simaran.com - info@simaran.com